

Concurs pentru ocuparea postului poz. 25, de Șef de lucrări,
 Departamentul de Automatică și Informatică Aplicată,
 Facultate de Automatică și Calculatoare,
 Disciplinele: Sisteme automate și tehnica reglării,
 Ingineria reglării automate,
 Identificarea sistemelor,
 Domeniul: Ingineria Sistemelor,
 Post publicat în Monitorul Oficial al României, Partea a III-a, nr.1400 din 26.11.2019

LISTA DE LUCRĂRI

Candidat: MAXIM, D. Anca - **Dr.** din 2019, Asistent universitar (perioadă determinată) din 2014

1° Teza(-ele) de doctorat (T1, T2)

T1. Maxim A., *Distributed Model Predictive Control for Dynamically Coupled Systems*, 225 pg, 2019, doctorat în cotutelă între Universitatea Tehnică "Gheorghe Asachi" din Iași, România, domeniul Ingineria sistemelor, conducător de doctorat prof.dr.ing. Corneliu Lazăr și Universitatea Ghent, Belgia, domeniul Inginerie, conducător de doctorat prof.dr.ing. Clara Mihaela Ionescu

2° Cărți/ cursuri/ manuale publicate în edituri recunoscute din țară sau din străinătate (Ca1, Ca2 etc.), îndrumare publicate/culegeri de probleme (I1, I2 etc.), sisteme de laborator funcționale etc. (D1, D2 etc.) cursuri proprii pe Web, sisteme e-learning etc. (W1, W2 etc.), după caz, precum și alte lucrări (M1, M2 etc.) prin care se aduc contribuții la dezvoltarea activităților didactice/ profesionale.

	Carte/ curs/ manual publicată în străinătate	Punctaj
Ca	Capitol carte/ curs/ manual publicat în străinătate	-
	Carte/ curs/ manual publicată în editură recunoscută CNCS (unic/ prim autor sau co-autor)	-
	Capitol curs/ manual publicat în editură recunoscută CNCS	-
		-
I	Îndrumar/ culegere de probleme (publicat sau disponibil pe Web)	-
D	Sisteme de laborator funcționale	-
W	Utilizarea sistemelor de predare/ învățare/ evaluare de tip e-learning/ on-line/ multimedia etc.	-

3° Cărți/ capitole cărți de specialitate publicate în edituri recunoscute din țară sau din străinătate (Cb1, Cb2 etc.), articole/ studii publicate în reviste din țară/ străinătate, cu factor de impact/ indexate în BDI/ neindexate în BDI (R1, R2 etc.), brevete de invenție (B1, B2 etc.), creații artistice prezentate la manifestări recunoscute din țară/ străinătate (A1, A2 etc.), articole/ studii publicate în volumele manifestărilor științifice naționale/ internaționale indexate BDI/ neindexate BDI (V1, V2 etc.), după caz, precum și alte lucrări (N1, N2 etc.) prin care se aduc contribuții științifice la dezvoltarea domeniului.

	Carte de specialitate/ capitol publicat în editură din țară, recunoscută CNCS	Punctaj
	Cb1 Căruntu C. F., Maxim A. , and Lazăr C., <i>Advanced control strategies for networked/distributed systems – theory and applications</i> , Ed. MatrixRom, București, 129 pg, 2019, ISBN 978-606-250-504-2.	2.66 (8/3)
R	Articol publicat în revistă cotate ISI, cu factor de impact	
	R1 Zhao S., Maxim A. , Liu S., De Keyser R., and Ionescu C. M., <i>Distributed Model Predictive Control of Steam/Water Loop in Large Scale Ships</i> , Processes, 7(7), pp 442, 2019.	1.2 (6/5)
	R2 Maxim A. , Copot D., De Keyser R., and Ionescu C. M., <i>An industrially relevant formulation of a distributed model predictive control algorithm based on minimal process information</i> , Journal of Process Control, 68(-), pp 240-253, 2018	1.5 (6/4)
	R3 Zhao S., Maxim A. , Liu S., De Keyser R. and Ionescu C. M., <i>Effect of Control Horizon in Model Predictive Control for Steam/Water Loop in Large-Scale Ships</i> , Processes, 6(12), pp 265, 2018	1.2 (6/5)

	R4 Muresan C. I., Dutta A., Dulf E. H., Pinar Z., Maxim A. , Ionescu C. M., <i>Tuning algorithms for fractional order internal model controllers for time delay processes</i> , International Journal of Control, 89(3), pp 579-593, 2016	1 (6/6)
	Articol publicat în revistă cotate ISI	
	R5 Maxim A. , Ferracuti R., and Ionescu C. M., <i>A Theoretical Framework to Determine RHP Zero Dynamics in Sequential Interacting Sub-Systems</i> , Algorithms, 12(5), pp 102, 2019	1 (3/3)
	Articol publicat în revistă indexată în baze de date internaționale (BDI)	
	R6 Maxim A. , Copot D., Copot C. and Ionescu C. M., <i>The 5Ws for Control as Part of Industry 4.0: Why, What, Where, Who, and When - A PID and MPC Control Perspective</i> , Inventions, Special Issue Automatic Control and System Theory, 4(1), pp 10, 2019	0.75 (2/4)
	R7 Maxim A. , Caruntu C. F. and Lazar C., <i>Implementation issues for distributed model predictive control of a two agent system</i> , Buletinul Institutului Politehnic Iași, LX(LXIV), pp. 69–85, 2014	1 (3/3)
	Articol/studiu publicat în revistă de specialitate neindexată în baze de date	-
B	Brevet de invenție acordat în străinătate	-
	Brevet de invenție acordat în țară	-
A	Creație artistică prezentată la manifestare recunoscută din străinătate	-
	Creație artistică prezentată la manifestare recunoscută din țară	-
V	Articol/studiu publicat în volumul unei manifestări științifice indexate ISI	-
	V1 Maxim A. , Maestre J. M., Căruntu C. F., and Lazăr C., <i>Robust coalitional distributed model predictive control algorithm with stability via terminal constraint</i> , 2nd IEEE Conference on Control Technology and Applications, Copenhagen, Denmark, pp. 964–969, 2018.	1 (4/4)
	V2 Căruntu C. F., Rafailă R. C., and Maxim A. , <i>Multiple-lane vehicle platooning based on a multi-agent distributed model predictive control strategy</i> , 22nd International Conference on System Theory, Control and Computing, Sinaia, Romania, pp. 759-765, 2018.	1.33 (4/3)
	V3 Maxim A. , Caruntu C. F., and Lazar C., <i>Cruise and headway control for vehicle platooning using a distributed model predictive control algorithm</i> , 21st International Conference on System Theory, Control and Computing, Sinaia, Romania, Oct 19-21, pp. 146-151, 2017	1.33 (4/3)
	V4 Maxim A. , Copot D., Ionescu C. M., and De Keyser R., <i>A methodology for control structure adaptation in presence of varying, unknown sub-system interaction degree</i> , 22nd IEEE International Conference on Emerging Technologies And Factory Automation, Limassol, Cyprus, Sept 12-15, 2017	1 (4/4)
	V5 Căruntu C. F., Brăescu F. C., Maxim A. , Rafailă R. C., and Țigănașu A., <i>Distributed model predictive control for vehicle platooning: a brief survey</i> , 20th International Conference on System Theory, Control and Computing, Sinaia, Romania, pp. 644-650, 2016	0.8 (4/5)
	V6 Maxim A. , Căruntu C.F., and Lazăr C., <i>Distributed model predictive control algorithm for vehicle platooning</i> , 20th International Conference on System Theory, Control and Computing, Sinaia, Romania, pp. 657-662, 2016.	1.33 (4/3)
	V7 Ionescu C. M., Maxim A. , Copot C. and De Keyser R., <i>Robust PID Autotuning for the quadruple tank system</i> , 11th IFAC Symposium on Dynamics and Control of Process Systems, including Biosystems, Trondheim Norway, 6-8 June, pages 919-924, 2016.	1 (4/4)
	V8 Maxim A. , Ionescu C. M., Caruntu C. F., Lazar C., and De Keyser R., <i>Reference tracking using a non-cooperative distributed model predictive control algorithm</i> , 11th IFAC Symposium on Dynamics and Control of Process Systems, including Biosystems, Trondheim, Norway, June 6-8, pp.1079-1084, 2016	0.8 (4/5)
	V9 Maxim A. , Ionescu C. M., and De Keyser R., <i>Modelling and identification of a coupled sextuple water tank system</i> , 20 th IEEE International Conference on Automation, Quality and Testing, Robotics, Cluj-Napoca, Romania, May 19-21, 2016.	1.33 (4/3)
	V10 Ionescu C. M., Copot D., Maxim A. , Dulf E., Both R. and De Keyser R., <i>Robust autotuning MPC for a class of process control applications</i> , 20 th IEEE International Conference on Automation, Quality and Testing, Robotics, Cluj-Napoca, Romania, May 19-21, 2016. +	0.66 (4/6)
	V11 Copot D., Maxim A. , De Keyser R. and Ionescu C. M., <i>Multivariable control of sextuple tank system with non-minimum phase dynamics</i> , 20 th IEEE International	1 (4/4)

	Conference on Automation, Quality and Testing, Robotics, Cluj-Napoca, Romania, May 19-21, 2016.	
	V12 Maxim A. , Lazăr C., and Căruntu C. F., <i>A computationally efficient non-cooperative distributed model predictive control algorithm for two agent systems</i> , 20th International Conference on Control Systems and Computer Science, 4th International Symposium on Cyber Physical Systems, Bucharest, Romania, pp. 673–678, 2015	1.33 (4/3)
	V13 Maxim A. , Ionescu C. M., Copot C., De Keyser R., Lazar C., <i>Multivariable model-based control strategies for level control in a quadruple tank process</i> , 17th International Conference System Theory, Control and Computing, Sinaia, Romania, Oct. 11-13, pp 343-348, 2013.	0.8 (4/5)
	Articol/studiu publicat în volumul unei manifestări științifice indexate în baze de date internaționale (BDI)	
	V14 Maxim A. , Caruntu C. F., Lazar C., De Keyser R., and Ionescu C. M., <i>Comparative Analysis of Distributed Model Predictive Control Strategies</i> , 23rd International Conference System Theory, Control and Computing, Sinaia, Romania, Oct. 9-11, pp. 468-473, 2019	0.8 (4/5)
	V15 Ionescu C. M. , Haeemers M., Maxim A. , Copot C., Derammelaere S., and Stockman K., <i>Automatic tuning of predictive control in a hydrostatic drive train system in nominal operation</i> , 23rd International Conference System Theory, Control and Computing, Sinaia, Romania, Oct. 9-11, pp. 785-790, 2019	0.66 (4/6)
	V16 Copot D. , Kusse F., Ghita M., Ghita M., Neckebroek M., and Maxim A. , <i>Distributed model predictive control for hypnosis-hemodynamic maintenance during anesthesia</i> , 23rd International Conference System Theory, Control and Computing, Sinaia, Romania, Oct. 9-11, pp. 638-643, 2019.	0.66 (4/6)
	V17 Copot D. , and Maxim A. , <i>Model predictive control for simultaneous regulation of hypnosis and hemodynamic states</i> , 2019 18th European Control Conference, Naples, Italy, June 25-28, pp. 4106-4111, 2019	2 (4/2)
	V18 Maxim A. , Maestre J. M., Căruntu C. F., and Lazăr C., <i>Min-Max Coalitional Model Predictive Control</i> , 22nd International Conference on Control Systems and Computer Science, Bucharest, Romania, pp. 24–29, 2019	1 (4/4)
	V19 De Keyser R. , Maxim A. , Copot C., Ionescu C. M., <i>Validation of a relay-based PID autotuner with specified robustness</i> , 18th Conference on Emerging Technologies & Factory Automation, Cagliari, Italy, Sept. 10-13, 2013.	1 (4/4)
	V20 Maxim A. , Lazar C, Burlacu A., Copot C., <i>Robotic visual servoing system based on SIFT features</i> , 16th International Conference System Theory, Control and Computing, Sinaia, Romania, Oct. 12-14, 2012.	1 (4/4)
	Articol/studiu publicat în volumul unei manifestări științifice neindexate în baze de date	

4. Proiecte de cercetare-dezvoltare (P1, P2 etc.) pe bază de contract/ grant, precum și alte lucrări de cercetare-dezvoltare (F1, F2 etc.), după caz, prin care se aduc contribuții la dezvoltarea mediului educațional/ cultural/ economic/ social etc.

P	Proiecte/ Contracte/ Granturi de cercetare-dezvoltare câștigate prin competiție internațională	Punctaj
	Proiecte/ Contracte/ Granturi de cercetare-dezvoltare câștigate prin competiție națională sau încheiate cu institute de cercetare, companii, regii, societăți comerciale	-
F	Alte lucrări de proiectare-cercetare-dezvoltare	-

Note:

(1) Fiecare lucrare este prezentată, în limba în care a fost publicată / expusă, corespunzător structurii "I, II, III, IV, V, VI", unde:

- I - indicativul (T1, T2 etc.; Ca1, Ca2 etc.; ...), care se scrie "bold" la lucrările realizate după acordarea ultimului titlu didactic/ grad profesional (**Ca1**, **I1** etc., după caz);
- II - autorii în ordinea din publicație, cu scriere "bold" **a candidatului**;
- III - *titlul*, scris "italic";
- IV - editura sau revista sau manifestarea și/sau alte elemente de localizare, după caz;

V - intervalul de pagini din publicație, respectiv, pp ...-..., numărul total de pagini, respectiv, ... pg., sau alte date similare, după caz;

VI - anul sau perioada de realizare, după caz;

(2) În cadrul fiecărui grup de lucrări (Ca1, Ca2 etc.; I1, I2 etc. ; ...), lucrările sunt în ordine invers cronologică;

(3) În cazul în care o grupă de lucrări nu se regăsește în activitatea candidatului, respectiva grupă poate fi eliminată din listă;

(4) Candidații au libertatea să completeze lista și cu alte grupe de lucrări.

Data: 13.01.2020

Candidat,

dr. ing. Anca D. MAXIM